Karta techniczna

A.07 16234

25/11/2026

LINIE WALCUJĄCE +/LUB ROZWIJAJĄCE

Robohelix RX250 CNC spiral blade forming machine

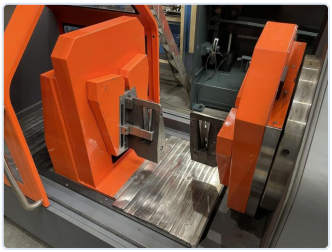
Marka: Robohelix · Typ: RX250 CNC spiral blade forming machine











POZIOME KOPIARKI, WALCE + GIĘTARKI DO KSZTAŁTOWNIKÓW, MASZYNY DO ZAMYKANIA PUSZEK

Length L -- R	**4110 mm**	Depth Fw -- Bw	**1280 mm**
Height	**1880 mm**	Weight	**5 ton**

OPIS

Za pomocą maszyn RoboHelix możliwe jest formowanie spiralnych ostrzy ze standardowych okrągłych lub wzorzystych elementów obrabianych.

Wszystkie narzędzia w zestawie
Minimalna średnica wewnętrzna obrabianych elementów wynosi 16 mm.
Maksymalna średnica wynosi 800 mm.
minimalna grubość: 4 mm
Maksymalna grubość stali miękkiej: 18 mm -> 10 mm w przypadku blachy odpornej na zużycie
1500 szablonów rysunków śrub w oprogramowaniu
W pełni przetestowane!

Maszyny RoboHelix wymagają niezwykle precyzyjnego, synchronicznego sterowania ruchem. Dane generowane przez użytkownika są pobierane na urządzenie z oprogramowania HelixNinja, działającego w chmurze. Informacje te są następnie przetwarzane w celu wygenerowania współrzędnych w płaszczyźnie 3D, naśladując proces tworzenia samolotu z pustej podstawy. Silniki synchronicznie śledzą te współrzędne, aby zbudować samolot.

Dzięki funkcji elektronicznej płyty krzywkowej w systemie TwinCAT NC Camming (TF5050), względny ruch synchroniczny jest możliwy w dowolnym miejscu i czasie. Wymiary i tolerancje nie stanowią już problemu po skalibrowaniu silników i napędów. Druga generacja RX250 z linii maszyn RoboHelix charakteryzuje się zapotrzebowaniem na siłę liniową wynoszącą 25 000 kg.

KONTAKT

Dam-Apt BV
De Tonne 77 · 9800 Deinze · Belgia
Tel: +32 (0)9 386 15 71 · info@aptint.com
www.aptint.com · VAT BE 0405.595.996

Zeskanuj, aby zobaczyć kartę online

Maszyna została zaprojektowana tak, aby operator mógł umieścić płytę przedmiotu obrabianego po lewej lub prawej stronie maszyny i zdjąć spiralę. Ułatwia to operatorowi zmianę stron, w zależności od pożądanego kierunku obrotu spirali, czy to zgodnie z ruchem wskazówek zegara, czy przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.

Interfejs użytkownika maszyn RoboHelix oparty jest na interfejsie TwinCAT HMI. Komputer CX5140 Embedded PC pełni również funkcję serwera TwinCAT HMI, a do niego podłączony jest CP3916, a przeglądarka działa w trybie kiosku.

Ślimaki spiralne bezwałowe / przenośniki taśmowe ślimakowe / podnośniki z prowadnicami rolkowymi / podnośniki i ostrza ślimakowe / ostrza ślimakowe segmentowe / pojedyncze ostrza ślimakowe

CENA

Cena na zapytanie

Poproś o ofertę

KONTAKT

Dam-Apt BV

De Tonne 77 · 9800 Deinze · Belgia

Tel: +32 (0)9 386 15 71 · info@aptint.com

www.aptint.com · VAT BE 0405.595.996

Zeskanuj, aby zobaczyć kartę online